

Kontaktstellen-Blatt für die MRK-Anwendung

Vor der Roboterwahl ausfüllen. Je Kontaktstelle eine Zeile, jede Zeile bekommt später ein Messprotokoll.

ZELLE / ANWENDUNG	DATUM	AUSGEFÜLLT VON
-------------------	-------	----------------

01 AUFGABE UND AUFBAU ☐ Aufgabe (Beladen, Palettieren, Montage, Prüfen): ☐ Werkstück: Gewicht, Kanten scharf / entgratet, Temperatur: ☐ Greifer: Typ, Quetschstelle ja / nein, Kantenradius: ☐ Geschwindigkeit je Bereich (mm/s): ☐ Wände, Tische, Vorrichtungen im Arbeitsraum:	02 KOLLABORATIONSART JE ZONE ☐ Zone 1: Bereich, gewählte Methode: ☐ Zone 2: Bereich, gewählte Methode: ☐ Zone 3: Bereich, gewählte Methode: ☐ Sensorik (Scanner, Zustimmungstaste, Kraftsensor): ☐ Begründung aus der Risikobeurteilung:
03 KONTAKTSTELLEN (JE ZEILE EINE) ☐ Kontaktstelle 1: Ort, Körperregion, quasistatisch / transient: ☐ Kontaktstelle 2: Ort, Körperregion, quasistatisch / transient: ☐ Kontaktstelle 3: Ort, Körperregion, quasistatisch / transient: ☐ Kontaktstelle 4: Ort, Körperregion, quasistatisch / transient: ☐ Kontaktstelle 5: Ort, Körperregion, quasistatisch / transient:	04 MESSUNG UND NACHWEIS ☐ Messgerät (Typ, Kalibrierdatum): ☐ Messwert je Kontaktstelle (N, N/cm²) und Grenzwert ISO/TS 15066: ☐ Überschreitung: Maßnahme (Greifer, Kante, Tempo, Layout): ☐ Nachmessung bestanden am: ☐ Messprotokolle in Dokumentation abgelegt (ja / nein):

WEG ZUR ABNAHME

1 Risikobeurteilung	2 Auslegung	3 Messung	4 Dokumentation	5 CE-Erklärung
---------------------	-------------	-----------	-----------------	----------------



TIPPS VOM BYTE

- Messen Sie Kontaktkräfte an der Anwendung, nicht am Datenblatt. Der Greifer und das Werkstück zählen mit.
- Die Risikobeurteilung gilt für die Anwendung, nicht für den Roboter. Ein neues Werkzeug ist eine neue Beurteilung.
- Beziehen Sie die Leute ein, die neben dem Roboter arbeiten. Sie kennen die Griffe, die in keinem Layout stehen.

GEGENZEICHNUNG

Integrator / Planung	Sicherheitsfachkraft	Werkleitung
----------------------	----------------------	-------------

Regel: Keine Kontaktstelle ohne Messprotokoll. Jede Änderung an Greifer, Werkstück oder Tempo löst eine Nachmessung aus.

05 RESTRISIKO UND HINWEISE FÜR DIE BETRIEBSANLEITUNG
